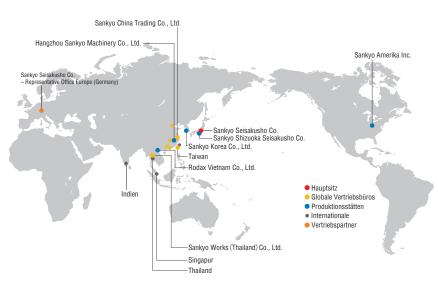
Globales Netzwerk



Unternehmen der Gruppe

Sankyo Amerika Inc. 10655 State Route 47 Sidney, Ohio, 45365 U.S.A. Phone: +1-(0)937-498-4901 Fax: +1-(0)937-498-9403 Email: sales@sankyoautomation.com

Sankyo Korea Co., Ltd. 1449-48 Seobu-ro, Gwonseon-gu, Suwon-si, Gyeonggi-do, 16643 Korea Phone: +82-(0)31-895-5991 Fax: +82-(0)31-895-6607 Email: kr-sales@rollerdrive.com

Sankyo China Trading Co., Ltd. [Shanghai Sales Office] Room 1103, Block B, No.391 Guiping Road, Shanghai 200233 China angnai 200233 China one: +86-(0)21-5445-2813 Fax: +86-(0)21-5445-2340

[Shenzhen Sales Office] Unit 19j, Tower B, Neo Building, No 6009 Shennan Avenue, Futian District, Shenzhen China Phone: +86-(0)755-8230-0270 Fax: +86-(0)755-8236-4605

[Tianjin Sales Office]
Room 1905, Pengzhanfeiwo Building A, Crossing Yale Road Yaolin Road,
Xiqing District, Tianjin 300380 China
Phone: +86-(0)22-2312-1005 Fax: +86-(0)22-2312-1007

[Guangzhou Sales Office] Room 913, Xing Pu Buliding, No.12 Guan Hong Road, Guangzhou Economic Development Zone, Huang Pu, Guang Zhou 510670 China Phone: +86-(0)20-8985-1846 Fax: +86-(0)20-8225-7346

[Wuhan Sales Office] Room 2301, Taihe Square, No.134 Wusheng Road, Wuhan, Hubei Province China Phone: +86-(0)27-8568-5818 Fax: +86-(0)27-8568-2818

Hangzhou Sankyo Machinery Co., Ltd. No.2518 Jiang Dong 2 Road, Hangzhou Jiang Dong Industrial Park, Xiaoshan Zone, Hangzhou, Zhejiang, China Phone: +86-(0)571-8283-3311 Fax: +86-(0)571-8283-1133

Rodax Vietnam Co., Ltd. Plot No. M1, Thang Long Industrial Park Ii Di Su, My Hao, Hung Yen, Viet Nam Phone: +84-(0)221-3-589701 Fax: +84-(0)221-3-589708

Sankyo Works (Thailand) Co., Ltd.

9/31 Moo 5, Phaholyotin Road, Klongnueng, Klong Luang, Patumthani 12120 Thailand Phone: +66-(0)2-516-5355 Fax: +66-(0)2-068-0931 Email: sales@sankyo-works.co.th

Kontakt

Mon-Fri von 8:30 bis 12:00 und 13:00 bis 17:30 (CET). Außer an Feiertagen und während Betriebsferien

3-37-3 Tabatashinmachi, Kita-ku, Tokyo, Japan 114-8538 Phone: +81-(0)3-3800-3330 **■** Hauptsitz

Fax: +81-(0)3-3800-3380

Email: overseas@sankvo-seisakusho.co.ip URL: http://www.sankyo-seisakusho.co.jp

■Vertriebsbüro Europa (Deutschland)

Sankyo Seisakusho Co. - Representative Office Europe Flughafenstrasse 59, 70629 Stuttgart, Deutschland Telefon: +49 711 490 52 170

Email:office@sankyoeurope.com



https://www.sankyo-seisakusho.co.jp

 $\ensuremath{\ast}\xspace \ensuremath{\mathrm{No}}$ part of this brochure may be reproduced, transferred, or distributed without the express consent of Sankyo Seisakusho Co. *Specifications and dimensions are subject to change whithout notice. Consult Sankyo sales before ordering.



Auszeichnung mit dem 26. Award for Excellence des "Best New Technology and Products Award for Small and Medium Enterprises".

Langhub-Linearantriebseinheit LinerUnit

CS-Baureihe

Japanese patent number 4538212 Japanese patent number 4700944



Lineare Positionierung der nächsten Generation Liner Unit realisiert hohe Geschwindigkeit und hohe Leistung Positionierung von Robotern

Lineare Positioniereinheit, die auf höchste Leistung, Geschwindigkeit, Wartungsfreundlichkeit und Präzision ausgerichtet ist

Die Liner Unit ist eine außergewöhnliche Linearantriebseinheit, die auf einer Anpassung des Sankyo-Kurvenmechanismus basiert. Angetrieben von einem Servomotor verfügt sie über eine innovative Mechanik. Durch das Verfahren entlang einer linearen Schiene wird ein Hochgeschwindigkeits- und Langstreckentransport schwerer Lasten ermöglicht, der mit herkömmlichen Methoden nur schwer zu realisieren wäre. Dadurch eignet sich die Einheit besonders zur Beförderung von großen Multifunktionsrobotern und anderen Produktionsanlagen. Die LinerUnit wird als lineare Fördereinheit der nächsten Generation zu einer fortgeschrittenen Automatisierung von Produktionslinien und einer verbesserten Produktivität führen.

Merkmale

1. Langer Hub

Durch den integrierten Antrieb der schienengeführten Lineareinheit können sehr lange Verfahrwege realisiert werden. Verbinden Sie einfach die Schienen für Langhubanwendungen von 10 Metern oder länger (die Länge ist theoretisch unbegrenzt).

2. Hohe Geschwindigkeit

Geeignet für Hochgeschwindigkeitsbewegungen von 200 m/min oder mehr zur drastischen Verkürzung der Verfahrzeiten. Die Eingangswelle dreht sich senkrecht zur Bewegungsrichtung und hat hervorragende Beschleunigungs- und Verzögerungseigenschaften sowie geringe Restschwingungen bei plötzlichen Stopps, was die Zykluszeiten des Systems insgesamt reduziert.

3. Hohe Leistung

Ein Motor mit einer Leistung von 0,75 kW kann eine 300 kg schwere Last in nur 3,5 Sekunden über 4 Meter bewegen.

4. Ausgezeichnete Haltbarkeit

Die Antriebsleistung wird durch Rollkontakt übertragen und sorgt so für minimalen Verschleiß und dauerhafte Genauigkeit.
Die anfängliche Wiederholgenauigkeit von ±4 µm bleibt auch nach 10.000

km Verfahrweg praktisch ohne Verlust erhalten. (Wiederholbarkeit gemessen nach 10.000 km: ±5 μm)

5. Wartung

Bei Unfällen, wie z. B. Kollisionen von Einheiten, kann das betroffene Lager oder die betroffene Einheit separat ausgetauscht werden, was eine schnelle und einfache Wiederherstellung des gesamten Systems ermöglicht.

6. Mehrachsige Steuerung

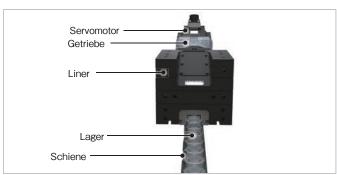
Zwei oder mehr Lineareinheiten können auf einer einzigen Achse installiert und separat gesteuert werden, so dass der Benutzer durch die Kombination von linearen und rotierenden Bewegungen verschiedene Arten von Bewegungen erzeugen kann.

7. Geringe Stellfläche

Der Inline-Antrieb und das Schienendesign benötigen 50 % weniger Platz

Leistungsvergleich linearer Positioniereinheiten

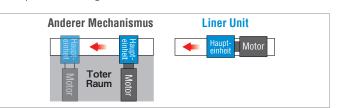




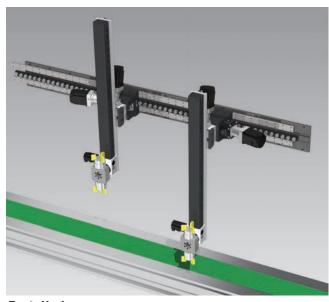
Lastabhängige Positionierzeiten (CS30)

Nutzlast	Positonierdauer				
INUIZIASI	1m	2m	4m		
100kg	1.0sec	2.0sec	3.5sec		
200kg	1.3sec	2.0sec	3.5sec		
300kg	1.5sec	2.3sec	3.5sec		

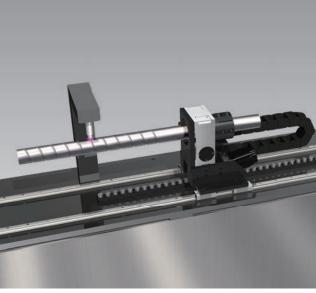
* siehe Spezifikation der möglichen Lasten



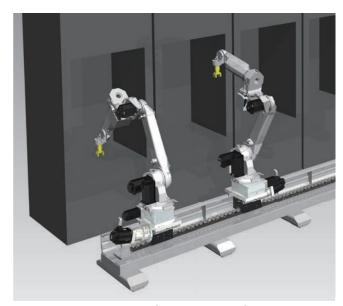
Anwendungen



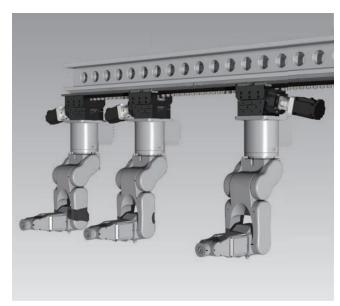
Portallader



 $X-\theta$ -Positionierer (Laserbearbeitungsmaschine)



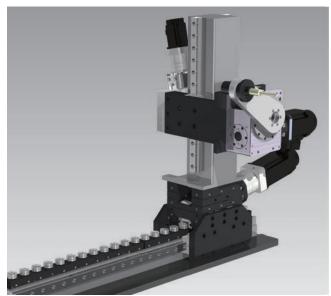
Werkstücktransport zwischen Bearbeitungszentren



Hängende Roboterförderung



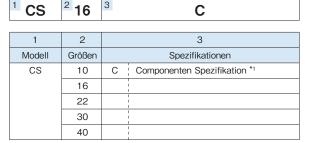
Hebemechanismus



XY-θ-Positionierer

Produkt Code

Liner



- *1 Die Angabe der Linearführung ist für die Komponentenspezifikation erforderlich. Bitte beschaffen Sie diese vom Kunden.
- *2 Das Getriebe ist nicht in diesem Code enthalten. Bitte bestellen Sie es separat.
- *3 Die Abmessungen des Untersetzungsgetriebes können je nach verwendetem Servomotor und Untersetzungsverhältnis variieren.

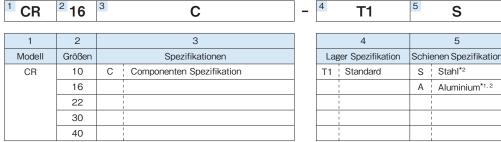
S

A | Aluminium*1,2

S Stahl*2

- *4 CS10 und CS16 können nicht ohne Untersetzungsgetriebe ausgeliefert werden. Wenn Sie das Getriebe durch Ihre Firma beschaffen, stellen Sie es bitte zur Verfügung. Wir liefern mit montiertem Liner.
- *5 Bitte beschaffen Sie die Spezifikation des Servomotors vom Kunden.
- *6 Das Umkehrspiel des Getriebes, das wir von Nidec-Shimpo Manufacture VRB Serie auswählen, beträgt drei Minuten.

Schiene



- *1 Die Aluminiumschiene ist nur für die Komponentenspezifikation von CS10, CS16, CS22 und CS30.
- *2 Die Stahloberfläche ist schwarz oxidiert und die Aluminiumoberfläche ist schwarz eloxiert.
- *3 Dieser Code gilt für eine Schiene.
- *4 Wenn Sie mehr als eine Schiene bestellen möchten, berechnen Sie bitte die Hübe und geben Sie eine Bestellung auf. (Beziehen Sie sich auf die Berechnungsformel für die Anzahl der Schienen P.8)

3

*5 Für den Schienenanschluss wird der exklusive Anschlusswinkel benötigt. Bitte separat bestellen.

Produkt Code

Option (Servicekomponenten)



- *1 Für die Verbindung der Schiene wird ein Schienenverbinder benötigt.
- $\ensuremath{^{\star}2}$ Dieser Code umfasst eine Führungswelle und ein Lager für die Schiene. Ein Satz dieser Teile ist wie folgt

	Führungswelle	Kragen	Lager
CS10	310 1 1		2
CS16	1	1	3
CS22	1	1	2
CS30	1	1	2
CS40	1	1	2

*3 Die Anzahl der Führungswellen und des Lagersatzes, die für 1 Schiene erforderlich sind, lautet wie folgt.

4

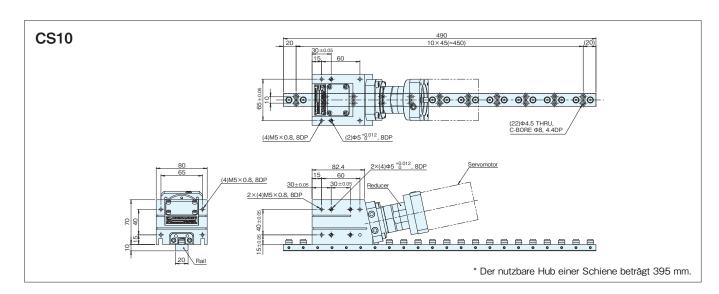
	Anzahl pro einer Schiene
CS10	22
CS16	20
CS22	14
CS30	12
CS40	14

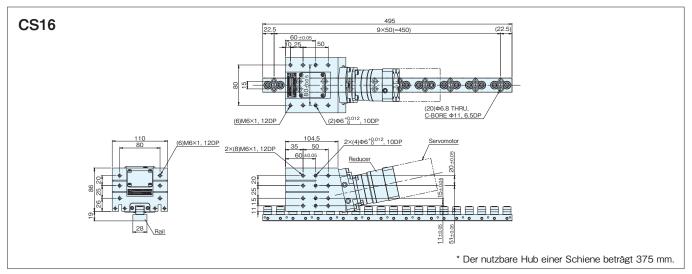
Spezifikationen

	Position	Einheit	CS10	CS16	CS22	CS30	CS40	
Steigung		mm	90 50 70 90 110					
Positionierge	nauigkeit (*1)	μm	30/300mm					
Wiederholge	nauigkeit (*1)	μm	±20(±10: ohne Getriebe)					
Zulässige La	st	N	200 500 750 1000 5000					
Trägheitsmoment der Welle		X10 ⁻⁴ kg·m ²	1.5	3	8	64	162.1	
	Liner		1.5	3	7	15	30	
	Führungsschiene (Stahl)	kg -	0.8(L=490)	1.5(L=495)	2.5 (L=485)	5(L=535)	13(L=765)	
Masse (*2)	Führungsschiene (Alu)		0.4(L=490)	0.9(L=495)	1.2(L=485)	2.6(L=535)	_	
	Getriebe		0.6	1.4	1.4	3.7	8	
Standard Scl	nienenlänge	mm	490	495	485	535	765	
Oberflächen- behandlung	Liner		Schwarz eloxiert					
	Führungsschiene		Stahl/schwarzes Oxid Alu/schwarz eloxiert					
Schmieröl	'		Mobilgear 600 XP 320					

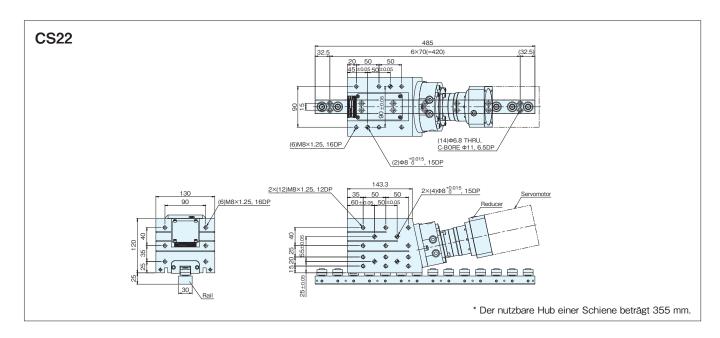
^{*1} Angaben basieren auf internen Testresultaten (Messungen bei 20°C).

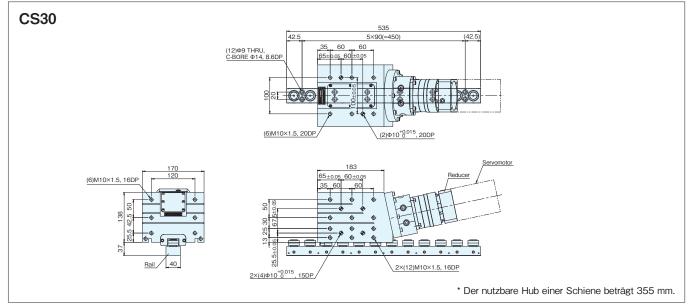
Maßzeichnungen: Komponentenspezifikation

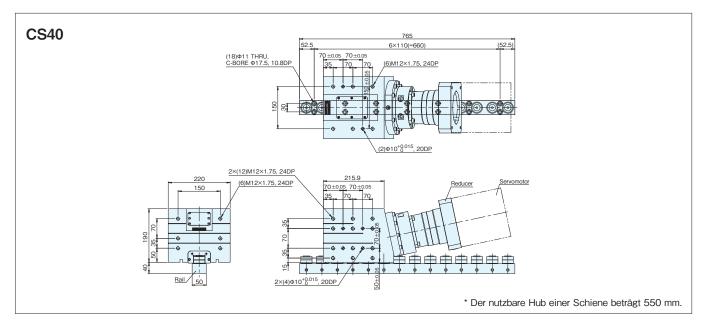




Maßzeichnungen: Komponentenspezifikation

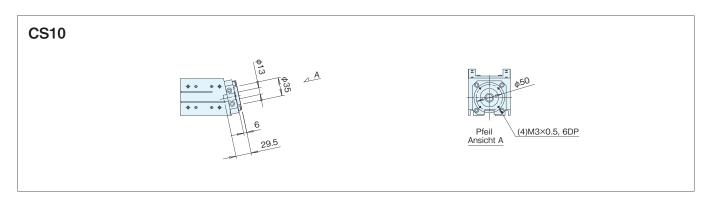


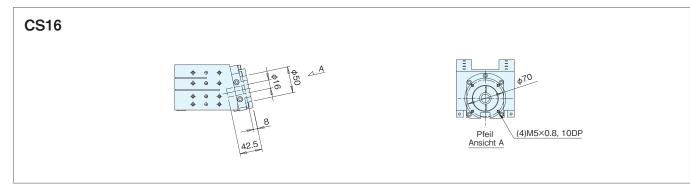


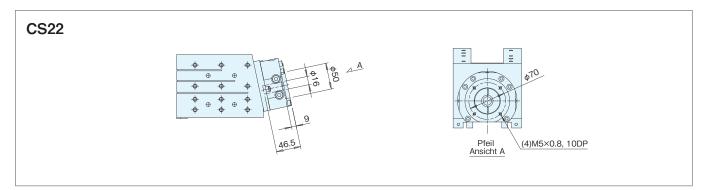


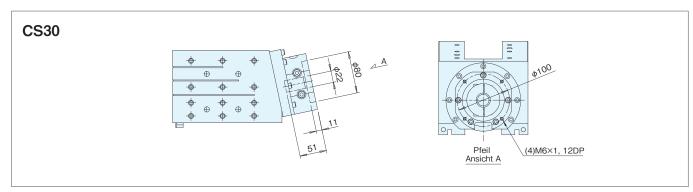
^{*2} Ohne die Masse des Servomotors

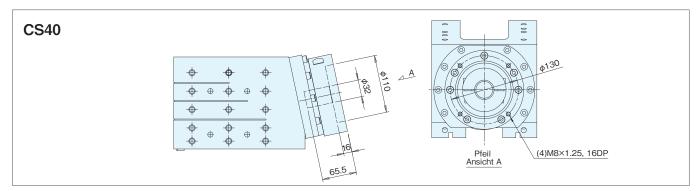
Maßzeichnungen: Getriebeinstallation





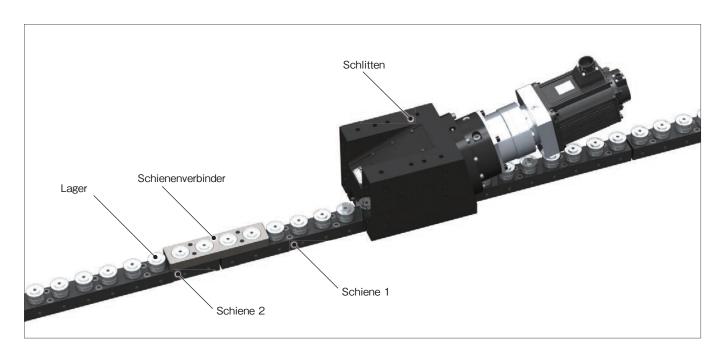






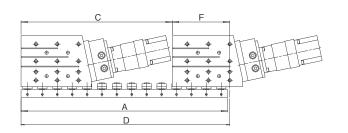
Wie man die Schienen verbindet

Die LinerUnit kann für sehr lange Verfahrwege verwendet werden, indem die Schienen entsprechend verbunden werden. Verwenden Sie dafür die separat erhältliche Verbinder.



Hubbereich, Berechnungsformel für die Anzahl erforderlicher Schienen

Komponentenspezifikation



Unit:mm

	CS10	CS16	CS22	CS30	CS40
Schienenlänge A	490	495	485	535	765
Effektive Länge eines Schienenhubs C	395	375	355	355	550
Hubvergrößerung an der Verbindung D (A+5mm)	495	500	490	540	770
Unwirksame Hublänge F	100	125	135	185	220

<Formeln zur Ermittlung der Anzahl der Schienen>

X=(L-C)/D+1

*Aufrundung auf die nächstliegende ganze Zahl.

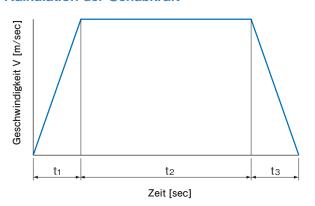
Bedingungen

• Anzahl der Schienen X

• Hub L(mm)

Größenbestimmung

Kalkulation der Schubkraft



Berechnungen

①Geschwindigkeit V(m/sec)

$$V = \frac{\ell}{\frac{(t_1 + t_3)}{2} + t_2}$$
 (m/sec)

②Beschleunigung A(m/sec²)

$$A = \frac{V}{T}$$
 (m/sec²)

* Verwenden Sie für T entweder die Beschleunigungszeit (t1) oder die Verzögerungszeit (t3), je nachdem, was kürzer ist.

③Beschleunigungs-/Verzögerungslast Fa(N) Fa= $m \times A(N)$

4 Reibungskraft $F_f = g \times m \times \mu(N)$

 \bigcirc Gesamtbelastung $F=f\times(Fa+Ff+Fw)(N)$

Bedingungen

- Masse m(kg)
- ◆ Arbeitsabstand ℓ(m)
- Arbeitsbelastung Fw(N)
- ullet Reibungsfaktor μ
- Kinetischer Belastungsfaktor *f*
- Fallbeschleunigung g(m/sec)
- Beschleunigungszeit t1 t1 (sec)
- Zeit mit gleichförmiger Bewegung t2 t2(sec)
- Beschleunigungs-/Verzögerungszeit t3(sec)

 Reibungsfaktor(μ) Wälzführungen 0.005~0.02

Gleitführungen 0.1~0.2

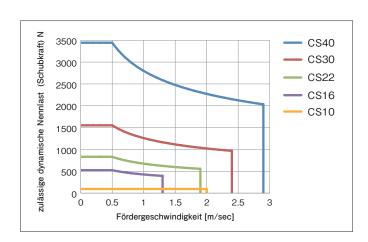
• Kinetischer Belastungsfaktor(f) Keine Stoßbelastungen 1.0~1.2 1.2~1.5

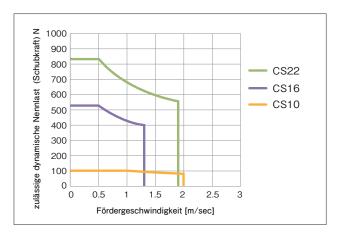
Stoßbelastungen vorhanden 1.5~3.0 • Schwerkraftbeschleunigung(g)9.8m/sec

Leistungsdiagramm

Die im Leistungsdiagramm angegebenen Werte sind das Produkt aus der Gesamtmasse (Masse des Schlittens einschließlich der Getriebe-, Motor- und Lastmasse,) multipliziert mit der Beschleunigung. Die Geschwindigkeit wird auf der Grundlage der Getriebeübersetzung, der Motorgröße und der Lebensdauer des Rollenläufers berechnet. Die Leistungstabelle basiert auf einer Einheit, die mit dem in der nachstehenden Tabelle angegebenen Getriebe und Servomotor montiert ist. Die Leistung hängt von dem tatsächlich verwendeten Getriebe und Servomotor ab.

	Übersetzung	Servomotor
CS10	3	0.2 kW
CS16	3	0.75 kW
CS22	3	0.75 kW
CS30	3	2.0 kW
CS40	3	3.3 kW





Verteiler:	Datum
Unser Ansprechpartner:	

LinerUnit -Formular zur Größenbestimmung										
1. Anwender Spezifikation										
Firma										
Abteilung	ļ					Ihr Name				
Adresse										
Tel						Fax				
Emailadre	esse									
Anwendu	ing									
	he Vorschrifte		Anwender	normen			e Informationen			
☐ Keine	☐ Anv	vendbar ()	☐ Keine	☐ Im Anhang			
2. Betrie	bsbedingu	ıngen								
Größen ☐ CS10	□ CS16	□ CS2	22 🗆	CS30 [□ CS40		Beschleunigung [sec]			
Förderob	jekt			C330 [Konstante Geschwindigkeit [sec]			
☐ Schlitte	max	max	max	max max max			Beschleunigung/Verzögerung [sec]			
	CS10:20 CS16:50 CS22:75 CS30:100 CS40:500 * Die oben angegebenen Zahlen sind die tatsächlichen Nutzlasten, die der Liner bewältigen kann. Für schwerere Lasten müssen Führungen oder andere Stützen						Bereitschaft [sec]			
Verfahrw	verwendet werd eg L [mm]	den.					Zykluszeit [sec]			
Richtung Horizo	der Bewegur	n g ertikal				Linearschienen zu verwenden *Kundenseitig bereitgestellte LM-Führungen usw.				
Arbeitslast [N]										
3. Techn	ische Infor	mation								
【 Formeln	zur Ermittlun	g der Anzah	I der Schier	nen]		Schienenverbindungshalterung				
	auf die nächste					☐ Keine ☐ Ja				
C310	X=1+(L-395) (Komponenten	Spezifikation)				Schienenmaterial Stahl Aluminium				
	X=1+(L-375) (Komponenten					*Aluminium wird empfohlen, wenn der Liner fixiert ist und die Schiene bewegt wird				
	X=1+(L-355) (Komponenten		Anzahl Schien							
	X=1+(L-355) (Komponenten									
	X=1+(L-550) (Komponenten									
Hersteller Servomotor ☐ MITSUBISHI ☐ YASKAWA ☐ FANUC ☐ Others (UC)				
Servomotor modell										
*Kunde stellt Servomotor bei. Modellnummber Getriebe										
VRI	3-					[NIDEC-SHIMF	PO]			
Bemerkui	ngen									

LU-2021/01E-S Kontakt bei Sankyo